مطالعه ساختار سنگ کره در منطقه برخوردی زاگرس شمالی با استفاده از وارونسازی همزمان توابع گیرنده و منحنیهای پاشش امواج سطحی

فروغ كلوندى¹، سيدخليل متقى^{2*} و اسماعيل شبانيان²

¹ کارشناس ارشد، دانشکده علوم زمین، دانشگاه تحصیلات تکمیلی علوم پایه زنجان، ایران ²استادیار، دانشکده علوم زمین، دانشگاه تحصیلات تکمیلی علوم پایه زنجان، ایران

(تاريخ دريافت: 94/11/14، تاريخ پذيرش: 95/04/27)

چکیدہ

مطالعه ساختار سرعتي هر منطقه كمك شاياني به شناخت وضعيت لرزه زمينساختي آن ميكند. تعيين پارامترهايي چون ضخامت پوسته و سنگ کره، مکان یابی دقیق زمین لرزهها و پیش بینی تحولات آینده زمین ساختی هر منطقه در گرو داشتن مدل سرعتی موثق از منطقه است. فلات ایران گستره وسیعی بین دو صفحه عربی و اوراسیا است و دگرشکلی آن ناشی از همگرایی این دو صفحه است. در این میان، کمربند کوهزایی زاگرس یکی از فعالترین و جوانترین کوهزادهای موجود در مرزهای همگرایی قارهای در جهان است که شناخت ویژگیهای ساختاری این منطقه میتواند به فهم نحوه تغییر شکل در مرحله اول برخورد قارهای و کوهزایی کمک کند. در این تحقیق ساختار سنگ کره در پهنه برخوردی زاگرس شمالی، با استفاده از وارونسازی همزمان توابع گیرنده و منحنیهای پاشش امواج سطحی مورد مطالعه قرار می گیرد. منحنی های پاشش از مطالعه ای که در سال 2014 از طریق بُرشنگاری (توموگرافی) رحیمی و همکاران (2014) انجام دادند، برگرفته و توابع گیرنده از 161 دورلرزه با فاصله رومرکزی 30° تا 95° و بزرگای بیش از 5 محاسبه شده است. دورلرزهها را 38 ایستگاه لرزهنگاری موقت در امتداد پروفایلی به طول 400 ~ کیلومتر در حد فاصل شهرهای ایلام تا قم ثبت کردهاند. در این مطالعه با استفاده از فرایند وارونسازی همزمان توابع گیرنده و منحنیهای پاشش، مدلهای سرعتی یک بُعدی موج برشی در زیر هر ایستگاه بهدست میآید. سپس، از کنار هم قرار دادن این مدلهای یکبُعدی، یک مدل دوبعدی سرعت برای سنگ کره زیرین ایستگاههای شبکه حاصل میشود. در این مدل یک زبانه کمسرعت در درون پوسته در مدل سرعتی قابل تشخیص است که از محل گسل اصلی عهد حاضر شروع می شود و با فاصله گرفتن از این گسل در راستای شمال شرقی به عمقهای بیشتر میرود. این بیهنجاری در فاصله 200 کیلومتری شمال شرق گسل در عمق 35 ~ کیلومتر قابل مشاهده است. مدل سرعتی نشان میدهد که مقدار ضخامت پوسته از ابتدای خط اندازه گیری در بخشهای جنوبی زاگرس (محدوده ایلام)، 43 کیلومتر است که با حرکت به سمت شمال شرق به میزان 57 کیلومتر در زیر گسل اصلی عهد حاضر میرسد. در سنندج-سیرجان و ارومیه-دختر بهتدریج بر این ضخامت افزوده شده و در مرز این دو ناحیه به بیشینه مقدار 62 کیلومتر میرسد. در زیر ایران مرکزی میزان ضخامت یوسته کاهش یافته و در انتهای خط اندازهگیری در زیر ایران مرکزی این ضخامت به 42 کیلومتر میرسد. مدل سرعتی بهدست آمده، همچنین، اطلاعات خوبی از بخش سنگکرهای گوشته ارائه میدهد. این مدل نشان میدهد که سنگکره پُرسرعت زیرین زاگرس شمالی در زیر سنندج-سیرجان و ارومیهدختر و لبه جنوبی ایران مرکزی گسترش یافته است. چنین مشاهدهای در تطابق با زیرراندگی مشاهده شده در پوسته است و میتواند شاهدی بر زیرراندگی بلوک عربی به زیر ایران مرکزی باشد.

واژدهای کلیدی: توابع گیرنده، منحنیهای پاشش موج ریلی، وارونسازی همزمان، زیرراندگی، زاگرس شمالی

1 مقدمه

برخورد میان قاره ها عوارض زمین شناسی متعددی را به وجود می آورد که کوهزایی یکی از مهم ترین عوارض حاصل است. بسیاری از کوهزادهای جهان مانند هیمالیا، آلپ و زاگرس در پی فرایند برخورد میان دو ورقه قارهای به وجود آمدهاند. کوهزایی هیمالیا یکی از بهترین نمونه های برخورد قارهای محسوب می شود (برای نمونه هاتز فلد و مولنار، 2010) که در مراحلی از بلوغ برخورد (50 میلیون سال پس از شروع برخورد) قرار دارد. است که از برخورد قارهای میان دو صفحه عربی و اوراسیا ستکل گرفته است. مطالعه زاگرس فرصت مغتنمی برای درک بهتر فرایندهای اولیه کوهزایی است (هاتز فلد و مولنار، 2010).

پرسشهای مهمی در رابطه با کمربند برخوردی زاگرس وجود دارد که به بسیاری از آنها پاسخ دقیقی داده نشده است. حرکتشناسی (سینماتیک) صفحات عربی-اوراسیا، زمان دقیق شروع فرایند کوهزایی و وضعیت ورقه اقیانوسی فرورانده شده پس از برخورد دو قاره از این دست پرسشها هستند. پرسش اساسی دیگر، در مورد موقعیت مرز برخوردی میان ایران مرکزی و صفحه عربی است. اگرچه اغلب مطالعات (مانند هاتزفلد و همکاران، 2003؛ مولينارو و همكاران، 2005؛ پل و همكاران، 2006 و 2010) منطقه برخوردی را در امتداد گسل اصلی معکوس زاگرس قرار میدهد، اما برخی دیگر مانند فالكون (1969) و علوى (1994)، مكان اين منطقه را در امتداد مرز شمال شرقی کمربند سنندج-سیرجان پیشنهاد کردهاند. پاسخ گویی به اینگونه پرسش ها شناخت ساختار پوسته و گوشته فوقانی ایران را از دیدگاه لرزەزمىنساختى بااھمىت مىسازد. براى تعيين ساختار سرعتی پوسته و بهویژه تعیین هندسه مرز موهو روشهای مختلفی وجود دارد. از کاربردی ترین این روشها می توان

به روش وارونسازی همزمان توابع گیرنده و منحنیهای پاشش امواج سطحی اشارہ کرد که روشی موثر برای ارائه مدلهای سرعتی با استفاده همزمان از دو نوع داده ژئوفیزیکی است. توابع گیرنده سریهای زمانیای هستند که از تحلیل لرزهنگاشتهای سهمؤلفهای بهدست می آیند. اين توابع از واهماميخت مؤلفه قائم لرزهنگاشت از مؤلفههای شعاعی و مماسی بهدست میآید و اثرات ساختارهای زیر گیرنده را در خود دارد. توابع گیرنده پاسخ نسبی ساختار زمین در مجاورت محل ایستگاه ثبت کننده را ارائه میدهد و ابزار مناسبی برای تشخیص مرزهای ناپیوستگی در عمقهای مختلف به شمار میروند (لیگوریا و آمون، 1999). وارونسازی توابع گیرنده می تواند منجر به ارائه مدل سرعتی موج برشی یک بُعدی در زیر هر ایستگاه شود. اما نقطه ضعف این وارونسازی در آن است که به جواب یکتایی منجر نمی شود. داده بعدی مورد استفاده در این مطالعه، منحنیهای پاشش امواج سطحی هستند. پاشش بسته موج ریلی از آنجا ناشی می شود که امواج با طول موجهای مختلف با سرعتهای متفاوتی حرکت میکنند. از طرفی طول موجهای مختلف به اعماق متفاوتی وابسته هستند در نتیجه با مطالعه خاصیت پاشش بهتنهایی، می توان تغییرات سرعت با عمق را مورد مطالعه قرار داد و ساختار سرعتی زمین را تعیین کرد. نقطه ضعف این روش آن است که منحنی های پاشش امواج سطحی به مرزهای ناپیوستگی حساس نیستند. درنتیجه، وارونسازیهای پاشش اگرچه ابزاری مناسب برای بهدست آوردن ساختار کلی سرعت در زمین است، اما تغییرات ناگهانی سرعت در عمق را نشان نمیدهد. از آنجا که توابع گیرنده به تغییر سرعت موج برشی در مرزهای ناپيوستگى حساس هستند وارونسازى همزمان توابع گیرنده و منحنی پاشش امواج سطحی، مشکل یکتا نبودن جواب در توابع گیرنده و عدم حساسیت منحنیهای پاشش به مرزهای ناپیوستگی را حل می کند و مدل دقیق تر

ایران انجام دادهاند، استخراج شد. وارونسازی این دادهها یک مدل سرعتی دوبُعدی موج برشی برای سنگ کره در این ناحیه ارائه خواهد داد.

2 داده ها و منطقه مورد بررسی

استخراج توابع گیرنده با استفاده از 38 ایستگاه زلزلهشناسی موقت در حد فاصل شهرهای ایلام تا قم و گستره جغرافیایی 33 تا 35 درجه عرض شمالی و 47 تا 51 درجه طول شرقی صورت گرفت. و با کیفیت بالاتری از عمق و سرعت موج برشی به ما میدهد. داده مورد استفاده در این مطالعه نگاشتهای دور ثبتشده توسط 38 ایستگاه موقت هستند که در امتداد خط اندازه گیری به طول تقریبی 400 کیلومتر، در حد فاصل بین شهرهای ایلام و قم نصب شدهاند. از این نگاشتها برای محاسبه توابع گیرنده استفاده خواهد شد. منحنیهای پاشش مورد نیاز برای انجام وارونسازی همزمان از بُرشنگاری (توموگرافی) دوبُعدی سرعت گروه موج ریلی که رحیمی و همکاران (2014) برای کل



شکل 1. موقعیت ایستگاههای زلزلهشناسی در خط اندازهگیری مورد مطالعه به همراه نقشهای از پهنه زمینساختی مناطق مختلف ایران، UDMA: ناحیه ارومیه-دختر.

این خط اندازه گیری با طول تقریبی 400 کیلومتر و متوسط فاصله میانایستگاهی 12 کیلومتر، به مدت شش ماه (از می تا نوامبر) در سال 2003 به برداشت داده پرداخته و نواحی زمینساختی متفاوت، از جمله زاگرس ساده چین خورده و مرتفع، ناحیه آتشفشانی ارومیه-دختر و سنندج-سیرجان و بلوک ایران مرکزی را دربرمیگیرد. شکل 1 موقعیت جغرافیایی ایستگاهها و وضعیت توپوگرافی منطقه مورد مطالعه را نشان میدهد. ایستگاهها وابسته به پژوهشگاه بینالمللی زلزلهشناسی و مهندسی زلزله ایران و مرکز تحقیقاتی INSU-CNRS در فرانسه بودند. نگاشتهای ثبتشده در این ایستگاهها برای محاسبه توابع گیرنده مورد استفاده قرار گرفته است. منحنیهای پاشش مورد نیاز برای انجام وارونسازی همزمان از بُرشنگاری دوبُعدی سرعت گروه موج ریلی که رحیمی و همکاران (2014) بر روی کل ایران انجام دادهاند، استخراج شده است. وارونسازی این دادهها یک مدل سرعتی دوبعدی موج برشی برای پوسته تا عمق حدود 100 كيلومتر ارائه خواهد داد.

3 روش پژوهش و پردازش دادهها

سیگنالهای ثبت شده در یک لرزهنگار، حجم وسیعی از اطلاعات شامل انفجارها، نوفههای محیطی و زمین لرزههایی با بزرگا و فواصل متفاوت را در خود دارند. با در نظر گرفتن هدف و روش پژوهشی که دنبال می کنیم باید از این اطلاعات خام، اطلاعات مورد نیاز خود را جداسازی کنیم.

به منظور محاسبه تابع گیرنده، نگاشتهای ثبت شده در لرزهنگار را براساس معیارهای زیر انتخاب و جداسازی می کنیم:

1- از میان رویدادهای ثبت شده دورلرزههای با فاصله
 رومرکزی °95 ≥ ∆ ≥ °30 را به کار میبریم.

انتخاب این محدوده به این علت است که برای زمینلرزههای با فاصله کمتر از [°]30 موج P مستقیم تحت تاثیر ناحیه گذار از گوشته بالایی به گوشته پایینی قرار گرفته و در فواصل بیشتر از [°] 95 تحت تاثیر هسته مایع بیرونی، ناحیه سایه تشکیل می شود و موج P مستقیم به ایستگاه گیرنده نمی رسد.

2- از زمین لرزه هایی با بزرگای 5≤ m استفاده می کنیم، به این علت که به طور کلی در این محدوده از بزرگا، نسبت سیگنال به نوفه قابل قبولی برای محاسبه تابع گیرنده موجود است. در این پژوهش تعداد 161 دورلرز با نسبت بالای سیگنال به نوفه، انتخاب و در محاسبه توابع گیرنده به کار گرفته شده است (شکل 2).



شکل2. توزیع رومرکزی 161 دورلرز مورد استفاده در این پژوهش. ستارههای زردرنگ رویدادها و مثلث قرمزرنگ موقعیت شبکه را نمایش میدهند.

1-3 فرایند محاسبه توابع گیرنده

برای به دست آوردن توابع گیرنده با کیفیت مطلوب، باید از رکوردهایی استفاده شود که حداقل در دو مؤلفه افقی، دارای نسبت سیگنال به نوفه بالایی باشند. بدین منظور به صورت چشمی از شکل موج هر سه مولفه، نگاشتهای با نسبت سیگنال به نوفه قابل قبول را از نگاشتهای آلوده به نوفه جدا می کنیم. پس از انتخاب رکوردهای دورلرز مناسب با ویژگیهای ذکر شده آنچه در دست داریم مجموعهای از رویدادهای لرزهای از آغاز وقوع تا زمان

پایان آنها است. اکنون باید طی چند مرحله پردازش، تابع گیرنده از آنها استخراج شود. در بانک داده اول با برانبارش توابع گیرنده هر ایستگاه، یک تابع گیرنده نماینده بهدست می آوریم و از آنجا که محدوده مطالعاتی ما ساختارهای پوسته میباشد از 35 ثانیه نخست تابع گیرنده بهدست آمده در وارونسازی همزمان تابع گیرنده و منحنی پاشش بهره بردیم.

برای استخراج توابع گیرنده در هر رویداد لرزهای، تنها قسمتی از آن (نه کل رکورد ثبتشده) مورد نیاز است. بنابراین در مرحله اول با اعمال یک پنجره زمانی 120 ثانیهای بر روی هر سه مؤلفه لرزهنگار، از 60 ثانیه قبل از زمان رسید موج P مستقیم تا 60 ثانیه بعد از آن ناحیهای که شامل موج P است، از نگاشت جدا و مولفههای لرزهنگار از دستگاه ZNE به دستگاه ZRT چرخانده میشوند. سپس با اعمال روش واهمامیخت تکراری (لیگوریا و آمون، 1999) در حوزه زمان، اثرات دستگاهی، مسیر و چشمه زلزله از شکل موج نهایی حذف میشود تا فقط اثر ساختارهای نزدیک گیرنده در شکل موج نهایی ناقی بماند. با استفاده از این روش مولفه قائم به عنوان تابع برای هر پرتو، تابع گیرنده شعاعی و مماسی واهمامیخت شده و می آید.

برای حذف نوفههای با بسامد بالا، صافی گوسی با پارامتر پهنای یک اعمال گردید. صافی به کار رفته درواقع یک صافی پایین گذر است که اجازه عبور بسامدهای کمتر از 5/0 هرتز را میدهد. توابع گیرنده بهدست آمده در صورتی مطلوب هستند که بعد از موج P مستقیم (که در زمانرسید صفر دیده میشود) حداقل یک قله (پیک) مثبت با دامنهای کوچکتر از دامنه P مستقیم، 3 تا 8 ثانیه بعد دیده شود. چنانچه در هر ایستگاه برای تمامی سمتهای وارون (بکآزیموتها) توابع گیرنده مشابه

باشند، می توان همه توابع گیرنده را از سمتهای وارون مختلف با هم برانبارش کرد. اما درصورتی که این تشابه در سمتهای وارون مختلف وجود نداشته باشد و سمتهای وارون مختلف توابع گیرنده با شکلهای متفاوتی داشته باشند، در این حالت توابع گیرنده به سمت وارون وابستهاند و برانبارش آنها در سمتهای وارون مختلف نهتنها فاز Ps را تقویت نمی کند بلکه اثر تضعیفی و مخرب دارد. درواقع، توابع گیرنده به دست آمده برای یک دارد. درواقع، توابع گیرنده به دست آمده برای یک دیگری زاویه سمتی برگشتی پرتوها تاثیر می پذیرند. بنابراین پیش از انجام برانبارش باید دو اثر یادشده تصحیح شوند.

1-1-3 اثر فاصله بر تابع گیرنده زمانرسید فاز تبدیلی Ps و چندگانه ها برای زلزله هایی با فاصله رومرکزی متفاوت، یکسان نیست. این امر باعث می شود که توابع گیرنده به دست آمده برای یک ایستگاه زیر هم ردیف نباشند و برانبارش توابع گیرنده به نتیجه مطلوبی نینجامد. بنابراین برای از بین بردن اثر فاصله روی توابع گیرنده، قبل از عمل برانبارش، تصحیح دینامیکی برحسب کندی مرجع 6/4 ثانیه بر درجه با استفاده از مدل جهانی IASP91 (کنت و انگدل، 1991) انجام شد.

3-1-2 اثر سمت وارون پرتوها بر توابع گیرنده اگر مرز موهو در زیر ایستگاه، یک مرز شیبدار باشد، پرتوهایی که از جهتهای مختلف به ایستگاه میرسند زمانرسیدهای متفاوتی دارند و فازهای Ps که از مرز موهو ثبت میشوند برحسب سمت وارون تغییرات زمانی دارند. در این حالت در هر ایستگاه توابع گیرنده را براساس سمت وارون دستهبندی کرده و موارد مشابه را با هم برازش میکنیم.

3-1-3 برانبارش توابع گیرنده نگاشتهای یک لرزهنگار حتی در آرمانیترین حالت آلوده به نوفه هستند، بنابراین برای بهدست آوردن توابع گیرنده مطلوب ضروری است به طریقی نسبت سیگنال به نوفه ارتقاء داده شود. میانگین گیری از توابع گیرنده یکی از موثرترین فن،های حذف نوفه است. درواقع، برانبارش در اینجا به معنی میانگین گیری توابع گیرنده بهدست آمده برای هر ایستگاه است. طی این فرایند اثرات مشترک، با تداخل سازنده با یکدیگر تقویت شده و نوفههای تصادفی از طریق تداخل مخرب با یکدیگر حذف می گردند. به این ترتیب، نسبت سیگنال به نوفه افزایش می یابد و فاز تبدیلی Ps تقویت می شود. شکل 3 اثرات تقویت و تضعیف دامنهها بر اثر برانبارش را به خوبی نشان میدهد. انجام برانبارش زمانی به سیگنالی با کیفیت مطلوب منجر میشود که توابع گیرنده از ساختارهای یکسانی تاثیر گرفته باشند.

در این پژوهش فنّ برانبارش تمامی پرتوهای رسیده به یک ایستگاه به کارگرفته شد و به این ترتیب یک تابع گیرنده نماینده برای هر ایستگاه بهدست آمد. در مراحل بعد از توابع گیرنده نماینده هر ایستگاه، در وارونسازی همزمان با منحنی پاشش استفاده می شود.

2-3 مهاجرت به عمق توابع گیرنده

برانبارش و مهاجرت توابع گیرنده از زمان به عمق (برای مثال، ژو، 2000) یکی از راههای نمایش همزمان تمام توابع گیرنده در زیر یک شبکه خطی است که در آن با بررسی خطوارگیهای مشاهده شده، هندسه مرزهای ناپیوستگی و بهویژه مرز موهو در زیر ایستگاهها بهدست میآید. در روشی که ژو (2000) مطرح کرده، مسیر هر پرتو مولد تابع گیرنده با استفاده از پارامتر پرتو آن و یک مدل سرعتی محاسبه میشود. در این پژوهش مدل سرعتی استفاده شده، از وارونسازی همزمان توابع گیرنده و



شکل 3. توابع گیرنده شعاعی (R) و مماسی (T) محاسبه شده برای ایستگاه Vıo، بعد از اعمال صافی گوسی با پهنای یک و حذف چشمی نگاشتهای بی کیفیت. نگاشت بالا سمت چپ، تابع گیرنده شعاعی برانبارش شده (میانگین) را نشان میدهد. از این تابع گیرنده برای مدلسازی همزمان استفاده می شود.



شکل4. مهاجرت به عمق توابع گیرنده به روش CCP (ژو، 2000). رنگ قرمز تَپهای مثبت و رنگ آبی تَپهای منفی را نشان میدهد. تَپ پیوسته قرمزرنگ در محدوده عمق 40 تا 60 کیلومتر مرز موهو را نشان میدهد. تَپ آبیرنگ علامتگذاری شده با خطچین مشکی اثرات احتمالی گسل اصلی عهد حاضر را در بخشهای عمیق تر پوسته نشان میدهد.

منحنی های پاشش در منطقه مورد مطالعه بهدست آمده است. دامنه مربوط به هر زمان نسبی بر روی تابع گیرنده با استفاده از مدل سرعتی بر روی مسیر پرتو به عمق متناظر با آن انتقال داده می شود. به عبارت دیگر، دامنه های توابع گیرنده در حوزه زمان به عمق متناظر در حوزه مکان

مهاجرت داده می شود. شکل 4 حاصل مهاجرت به عمق آن دسته از توابع گیرنده است که بر روی آنها صافی گوسی با پهنای 3 اعمال شده است. ناپیوستگی موهو و دیگر مرزهای ناپیوستگی بهوضوح دیده می شود.

ضخامت پوسته و عمق موهو در این پژوهش گویای این مطلب است که از ابتدای خط اندازه گیری، یعنی ناحیه زاگرس چین خورده به تدریج عمق موهو افزایش می یابد و در فاصله تقریبا 200 کیلومتری از گسل اصلی زاگرس به بیشترین ضخامت خود می رسد. سپس در زیر زون آتشفشانی ارومیه -دختر به تدریج کاهش می یابد. علاوه بر ناپیوستگی موهو، ناپیوستگیهای دیگری نیز در مقطع مهاجرت به عمق در شکل 4 دیده می شود. یکی از این ناپیوستگیهای درون پوستهای در نزدیکی گسل راندگی منفی و شیب رو به شمال شرقی دیده می شود. این قطبش دامنه تر دیگری با قطبش مثبت دنبال می شود. این قطبش منفی که نمود کاهش سرعت با عمق است به صورت یک نوار کم سرعت با یهنای 10 کیلومتر تا عمق 35~ کیلومتری دیده می شود.

8-3 بانک داده دوم: منحنیهای پاشش سرعت فاز امواج ریلی

دادههای پاشش سرعت فاز مد اصلی امواج ریلی از مطالعه بُرشنگاری رحیمی و همکاران (2014) استخراج شده است. رحیمی و همکاران (2014) با استفاده از دادههای ثبت شده در 29 ایستگاه نوارپهن شبکه لرزهنگاری پژوهشگاه بینالمللی زلزلهشناسی و مهندسی زلزله و ایستگاههای دانشگاه فردوسی مشهد، 240 منحنی پاشش سرعت گروه و فاز در محدوده دوره تناوب 10 تا 100 ثانیه با پوشش بسیار خوب برای اکثرمناطق ایران بهدست آوردند. خط اندازه گیری مورد مطالعه این پژوهش عمود بر منطقه برخوردی زاگرس و شامل مناطق زمینساختی

زاگرس، ناحیه سنندج- سیرجان، ناحیه ارومیه-دختر و بخشی از ایران مرکزی است.

4-3 وارونسازی همزمان توابع گیرنده و منحنیهای پاشش سرعت گروه موج ریلی

توابع گیرنده و منحنی پاشش امواج سطحی هر دو به سرعت موج برشی حساس هستند و می توانند برای تعیین ساختار زیر سطحی و عمق موهو مورد استفاده قرار گیرند. توابع گیرنده به تغییر سرعت موج برشی و زمانسیر قائم حساس بوده و می توانند تباین سرعت را در لایههای زیر گیرنده نشان دهند (آمون و همکاران، 1990)، ولی بین سرعت بهدست آمده و عمق مورد نظر موازنه (trade-off) وجود دارد (آمون، 1991). به عبارت دیگر عدم وجود اطلاعات دقیق از مقدار مطلق سرعت امواج P و S و بهویژه نسبت بین آنها، می تواند منجر به خطا در تعیین ضخامت لایهها شود. بدیهی است که در چنین مواردی، مقدار ضخامت محاسبه شده برای لایهها در مدل سرعتی بهدست آمده، بستگی شدید به نسبت $V_{
m p}\,/\,V_{
m s}$ دارد (ژو و كانامورى، 2000). اين موازنه بين عمق و سرعت از دلايل مهم برای کافی نبودن تابع گیرنده برای تعیین دقیق ساختار زیر سطحی است. منحنی پاشش امواج سطحی ابزاری مناسبی برای تعیین متوسط سرعت مطلق موج برشی است ولی به ناپیوستگیهای سرعت حساسیت کمتری دارد. به همين دليل پاشش امواج سطحي هم به تنهايي براي تعيين دقیق ساختار زمین مناسب نیست.

اما ترکیب این دو و وارونسازی همزمان توابع گیرنده و منحنی پاشش امواج سطحی، می تواند مدل دقیق تر و با کیفیت بالاتری از عمق و سرعت موج برشی بهدست دهد (جولیا و همکاران، 2000). در این روش باید دو گروه داده مستقل با استفاده از پارامتر وزنی P با هم ترکیب شوند. همچنین برای اینکه مدل حاصل به مدل واقعی نزدیک شود، مقدار خطا باید در رابطه زیر برای مدل

$$S = \frac{(1-P)}{N_{r}} \sum_{i=0}^{N_{r}} \left(\frac{O_{ri} - P_{ri}}{\sigma_{ri}} \right)^{2} + \frac{P}{N_{s}} \sum_{j=0}^{N_{s}} \left(\frac{O_{sj} - P_{sj}}{\sigma_{sj}} \right)^{2},$$
(1)

که P پارامتر وزنی، O_{ri} تابع گیرنده مشاهدهای در زمان P_{ri} ، t_i تابع گیرنده پیش بینی شده، σ_{ri} خطای معیار مشاهده در f_i تابع گیرنده پیش بینی شده، در مشاهده ی در j_i مشاهده در I_i ، O_{Sj} سرعت موج سطحی مشاهده ی در امین امین دوره تناوب، P_S سرعت موج سطحی مشاهده ای معیار توابع منحنی پاشش موج سطحی، و σ_{Sj} خطای معیار jامین مشاهده موج سطحی هستند.

پس از آمادهسازی بانک داده ورودی برای انجام وارونسازی همزمان، از برنامه joint96 ارائهشده در بسته نرمافزاری Computer Program in Seismology (هرمن و آمون، 2003) استفاده شده است. این برنامه دو گروه داده مختلف، یعنی توابع گیرنده و منحنیهای پاشش مواج سطحی را بهطور همزمان به روش کمترین مربعات میراشونده (جولیا و همکاران، 2000) وارون می کند و یک مدل سرعتی یک بعدی برای سرعت موج برشی ارائه می دهد. روش کمترین مربعات میراشونده روشی برای یافتن ساده ترین مدل متناسب با دادهها در محدوده واریانس دادههاست.

دو پارامتر مهم در فرایند وارونسازی همزمان، ضریب میرایی و ضریب وزنی هستند. ضریب میرایی عامل موازنه بین پایداری مدل و توان تفکیک آن است. در این مطالعه به آن مقدار 5/0 اختصاص داده شده است. انتخاب مقدار کوچکتر باعث وارد شدن ساختارهای جزئی در مدل نهایی خواهد شد. مقدار این ضریب برای هر ایستگاه می تواند متفاوت باشد، درصورتی که ما مقدار یکسانی برای تمامی ایستگاهها انتخاب کردیم. انتخاب مقدار

یکسان برای تمام ایستگاهها ممکن است باعث وارد شدن ساختارهای جزئی در مدل نهایی شود. این مشکل در مراحل بعد با انجام گامهایی در تثبیت و سادهسازی مدل برطرف میشود.

ضریب مهم دیگر وارد در فرایند وارونسازی همزمان، ضریب وزنی P است. این ضریب مربوط به وزن منحنی پاشش در مقایسه با تابع گیرنده است. این ضریب مقداری بین صفر و یک دارد. انتخاب مقدار بالا برای P (نزدیک به 1) بدان معنی است که در فرایند وارونسازی میزان تاثیر منحنیهای پاشش بیشتر از توابع گیرنده در نظر گرفته شده است. انتخاب مقدار کمتر از 0/5 برای P بهمعنای وزن بیشتر برای تابع گیرنده است. ما به دنبال یافتن مدلی با توان تفکیک بالا هستیم. از آنجا که تابع گیرنده سری زمانی با محتوای بسامدی بالا است، جزئیات بیشتری از ساختارها را در خود دارد. بنابراین با انتخاب $P=\cdot/ au$ در مدلسازی وزن بیشتری را به تابع گیرنده اختصاص میدهیم. در فرایند وارونسازی، منحنی های پاشش که سرعت متوسط را در خود دارند شکل کلی مدل را میدهند و توابع گیرنده که محتوای بسامدي بالايي دارند جزئيات مدل را شكل ميدهند.

فرایند وارونسازی بر مبنای خطیسازی یک مسئله غیرخطی است، بنابراین مدل نهایی به مدل اولیه وابسته است. برای حل چنین مسئلهای در مسائل وارون، داشتن یک مدل اولیه مناسب ضروری است. هرچه این مدل اولیه به واقعیت نزدیک باشد، نتیجه بهتری حاصل خواهد شد. در این تحقیق از مدلهای اولیهای استفاده کردیم که رحیمی و همکاران (2014) با استفاده از روش وارونسازی غیرخطی هجهاگ (پانزا، 1981) برای نواحی زمین ساختی مختلف ایران ارائه دادهاند. جواب های روش غیر خطی یکتا نیستند، بنابراین چندین مدل برای هر منطقه وجود دارد. استفاده از چندین مدل سرعتی اولیه سبب میشود برای هر ایستگاه چندین جواب بهدست آید که

با توجه به بانک داده تمامی آنها مورد قبول هستند، حال آن که برای هر ایستگاه به دنبال ارائه یک مدل معین هستیم. برای انتخاب یک مدل نماینده از میان تمامی مدلها برای هر ایستگاه، با در نظر گرفتن قیود زیر، یک مدل را بهعنوان مدل نماینده انتخاب می کنیم: برای توابع گیرنده، متوسط درصد برازش را برای تمام مدلها محاسبه می کنیم و مدلی را که بالاترین درصد برازش را به داده داشته باشد، مدل نماینده انتخاب می شود. این مدل درصورتی مطلوب و پذیرفتنی است که منحنی پاشش بهدست آمده از آن در محدوده خطای منحنی پاشش

5-3 تثبيت مدل

در این مرحله بهدنبال معتبرترین مدل سرعتی سازگار با مجموعه داده برای هر ایستگاه هستیم و قصد آن است که براساس بانک داده مورد مطالعه ساختارهای صرفاً حاصل از نوفه یا روش وارونسازی که با تغییر پارامتربندی در مدل نهایی از بین میروند، حذف شوند. به این منظور سه مرحله زیر باید صورت گیرد:

- 1- یافتن پارامتربندی بهینه برای وارونسازی،
 2- سادهسازی مدل،
 - 3- انجام مدلسازى مستقيم.

5-3 یافتن پارامتربندی بهینه برای وارونسازی همزمان

در این مرحله، قصد انتخاب بهترین پارامتربندی برای مدل خروجی است. بنابراین پوسته و گوشته بالایی را در یک سری گامهای افزایشی (incremental) به لایههای کوچک تر تقسیم میکنیم. برای اختصار، این گامهای افزایشی را IS مینامیم. شروع کار با لایهبندیهایی است که بهعنوان لایهبندی بهینه برای وارونسازی غیرخطی منحنیهای پاشش منطقه رحیمی و همکاران (2014)

پیشنهاد دادهاند. در گام بعد، ضخامت لایهها به آهستگی و با تقسيم آنها به 1/25، 1/5 و 2/0 كاهش داده شده و پارامتربندی های کوچک تر بهمنظور بهبود برازش بین دادههای مشاهدهای و دادههای پیشبینی شده در مدلسازی وارد میشوند. درواقع، لزوم تقسیم ضخامت لایهها به مقادیر کوچک تر این است که در لایههایی با ضخامت زیاد ممکن است در مواردی ساختارهای واقعی نادیده گرفته شوند. بنابراین با کوچکسازی ضخامت لايهها و انتخاب گامهای افزايشی ديگر، ساختارهای کوچکتر در صورت وجود در مدل نهایی وارد میشوند. اگر کوچک تر کردن ضخامت لایه ها باعث برازش بهتر به تابع گیرنده شود، تقسیم لایهها به تعداد بیشتر و کاهش ضخامت آنها ضروری است. اما درصورتی که برازش به تابع گیرنده در پارامتربندی جدید وضعیت بهتری نسبت به پارامتربندی قبل نداشته باشد، بدین معناست که پارامتربندی پیشین در فرایند وارونسازی مناسبتر از پارامتربندی جدید است. در شکل 5 نتایج بهدست آمده برای چهار پارامتربندی مختلف برای ایستگاه Z6 نمایش داده شده است.

ضخامت اولیه (IS1.0) از مطالعه رحیمی و همکاران (2014) گرفته شده است. همان طور که در شکل دیده می شود با تقسیم ضخامت لایه ها بر 1/25، 1/5 و 2/2 در هر IS ضخامت لایه ها کوچک تر و تعداد لایه ها بیشتر می شود. این انتخاب بر مبنای سه شرط صورت گرفته است: بیشترین درصد برازش به تابع گیرنده و منحنی پاشش؛ پیش بینی داده هایی به وسیله مدل انتخاب شده که پاشش؛ پیش بینی داده هایی به وسیله مدل انتخاب شده که (برای منحنی های پاشش) در محدوده خطای اندازه گیری داده ها باشند؛ در مورد توابع گیرنده، لزوم بسیار کوچک بودن اختلاف زمانی تَپ (پالس) پیش بینی شده برای مرز موهو و تَپ مشاهده ای. در این مطالعه این شرایط در اکثر موارد در IS2.0 بر آورده شده است.



شکل5. پارامتربندیهای مختلف در فرایند وارونسازی برای ایستگاه Z6 با استفاده از 16 مدل اولیه. پارامتربندیهای مختلف به دنبال یافتن پارامتربندی بهینه در فرایند وارونسازی انجام میشود.

2-5-3 سادەسازى مدل

مدل سرعتی بهدست آمده می تواند دارای جزئیات و مرزهای ناپیوستگی غیرواقعیای باشد که با اطلاعات داده (تابع گیرنده و منحنی پاشش) وجود آنها تایید نشود. بنابراین با سادهسازی مدل (کم کردن تعداد لایهها و حذف ساختارها و مرزهای غیرواقعی) به دنبال بهدست آوردن مدل سرعتی معتبر در توجیه ساختارهای زیر ایستگاه هستیم. سادهسازی مدل به روش زیر انجام شده

است. مرزهای ناپیوستگی مهم، شناسایی و از سرعت در لایههای واقع بین این مرزها میانگین گیری می شود. مدل ساده شده شامل ساختارها و مرزهای ناپیوستگی است که انتظار می رود داده ورودی (تابع گیرنده و منحنی پاشش) وجود آنها را تایید کند. به این منظور با انجام مدلسازی مستقیم، تابع گیرنده و منحنی پاشش حاصل از این مدل ساده شده به دست آورده می شود. در صورتی که داده های تولید شده با داده های مشاهده ای همخوانی داشته باشند،

3-5-3 مدلسازی مستقیم

به منظور درستی سنجی مدل حاصل از ساده سازی، با انجام مدل سازی مستقیم، تابع گیرنده و منحنی پاشش حاصل از مدل ساده شده را به دست می آوریم. تابع گیرنده و منحنی پاشش پیش بینی شده از طریق مدل حاصل از وارون سازی، داده پیش بینی نامیده می شود. اگر مدل سرعتی حاصل از ساده سازی، مدل درستی باشد باید داده پیش بینی و داده ورودی با یکدیگر مطابقت مطلوب داشته باشند، می توان این مدل را به عنوان مدل خروجی نهایی در زیر ایستگاه معرفی کرد. در غیر این صورت، برای ایجاد همخوانی میان داده پیش بینی و داده ورودی یک سری جزئیات و مرزهای ناپیوستگی را به مدل ساده شده اضافه می کنیم. درنهایت، ساده ترین مدلی را که قادر به توجیه داده ورودی باشد، به دست آوریم (شکل 6).



شکل 6. سادهسازی مدل نهایی بهدست آمده برای ایستگاه E3. داده ورودی: تابع گیرنده و منحنی پاشش سیاهرنگ در قسمتهای (الف) و (ب) است. (ج) خط آبیرنگ: مدل سرعتی حاصل از فرایند وارونسازی مدل. همزمان، خط قرمزرنگ: مدل سرعتی حاصل از فرایند وارونسازی مدل. تابع گیرنده و منحنی پاشش قرمزرنگ در قسمتهای (الف) و (ب) شکل، داده پیش بینی حاصل از مدلسازی مستقیم مدل ساده شده (مدل قرمزرنگ یر قسمت (ج) را نشان میدهند. محدوده نوار خطای تابع گیرنده و منحنی پاشش مشاهدهای با خطچینهای سیاهرنگ در قسمتهای (الف) و (ب)



شکل 7. مدل دوبعدی سرعت موج برشی تا عمق 60 کیلومتر در ناحیه مورد مطالعه. خطچین کمرنگ محدوده یک زبانه کمسرعت در شمال گسل اصلی عصر حاضر، خطچین پُررنگ مرز موهو را در زیر پروفیل، مثلثها موقعیت ایستگاههای لرزهنگاری را در بالای پروفیل، و محدوده خاکستری مقطع برشی توپوگرافی را در امتداد پروفیل نشان میدهند.



شکل 8. مدل دوبُعدی سرعت موج برشی تا عمق 300 کیلومتر در ناحیه مورد مطالعه. LAB: مرز بین سنگکره و سُستکره.

نتیجه نهایی فرایند وارونسازی، رسیدن به یک مدل سرعتی قابل قبول در زیر ایستگاه است. در این شکل از وارونسازی همزمان تابع گیرنده برانبارشیافته (تابع گیرنده، خط پُر سیاهرنگ در شکل 6-الف و منحنی پاشش، خط پُر سیاهرنگ در شکل 6-ب)، مدل سرعتی آبیرنگ در شکل 6-ج به دست میآید. حال به دنبال ساده سازی این مدل هستیم، بنابراین با میانگین گیری از سرعت لایه های میانی به مدل سرعتی قرمزرنگ میرسیم قرمزرنگ در شکل 8-الف و 6-ب تابع گیرنده و منحنی پاشش مشکیرنگ داده ورودی فرایند وارونسازی و تابع گیرنده و منحنی پاشش قرمزرنگ داده پیش بینی حاصل از مدل سازی مستقیم هستند.

در آخرین قسمت مراحل پردازش، با کنار هم قرار دادن مدلهای سرعتی، یک مدل سرعتی دو بُعدی از ساختارهای زیرین ناحیه مورد مطالعه برای پوسته و گوشته فوقانی بهدست می آوریم. با تفسیر این مدل می توان دید روشنی از زمین ساخت محلی ناحیه برخوردی زاگرس ارائه داد.

4 نتايج و تفسير

این پژوهش در دو مرحله انجام شده است: اول، محاسبه توابع گیرنده و مهاجرت به عمق آنها و دوم بهدست آوردن ساختار سرعتی به روش وارونسازی همزمان توابع گیرنده و منحنیهای پاشش امواج سطحی.

در مرحله اول برای این که توابع گیرنده محاسبه شده به عمق مهاجرت داده شوند، به یک مدل سرعتی برای موجهای P و S نیاز است. در ابتدای کار، مدل جهانی اASP91 به کار برده شده و سپس با انجام فرایند وارون سازی همزمان (در مرحله دوم)، مدل سرعتی به دست آمده برای منطقه در مهاجرت به عمق جایگزین مدل IASP91 گردید. نتیجه به دست آمده از مهاجرت به مدل IASP91 گردید. نتیجه به دست آمده از مهاجرت به ممت مدل العام اله دیم ایستگاه مختلف با استفاده از مهاجرت به عمق آن دسته از توابع گیرنده است که بر مهاجرت به عمق آن دسته از توابع گیرنده است که بر روی آنها صافی گوسی با پهنای 3 اعمال شده است. ناپیوستگی موهو و دیگر مرزهای ناپیوستگی به وضوح دیده می شود. عمق موهو در ناحیه زاگر س چین خورده از کمینه مقدار 45 کیلومتر در محدوده ایلام (محدوده از (زیر گسل ~ x کیلومتر) تا بیشینه مقدار 55 کیلومتر (زیر گسل شده و در مرز این دو ناحیه ضخامت پوسته به بیشینه مقدار 62 کیلومتر میرسد. ضخیم شدگی پوسته در شمال گسل عهد حاضر را میتوان در ارتباط با راندگی پوسته ایران مرکزی به روی پوسته عربی، در راستای گسل اصلی عهد حاضر دانست (پل و همکاران، 2010). در زیر ایران مرکزی به تدریج میزان ضخامت پوسته کاهش یافته و در انتهای خط اندازه گیری در زیر ایران مرکزی به 42 کیلومتر میرسد.

در مدل سرعتی دوبعدی ارائه شده تا عمق 300 کیلومتر، مرز سنگ کره با سُست کره بهعنوان جایی که سرعت موج برشی در گوشته بالایی با افزایش عمق کاهش مییابد، در نظر گرفته شده و با خط سیاه پیوسته علامت گذاری شده است. تغییرات جانبی عمق این مرز در امتداد پروفیل نشان میدهد که سنگ کره پُرسرعت زیرین زاگرس در زیر سنندج -سیرجان و ارومیه - دختر و لبه جنوبی ایران مرکزی گسترش یافته است. چنین مشاهدهای در تطابق با زیرراندگی مشاهده شده در پوسته و شاهدی بر زیرراندگی کل سنگ کره عربی به زیر ایران مرکزی است.

تشكر و قدرداني

نویسندگان این مقاله از پروفسور آن پل (دانشگاه ژوزف فوریه فرانسه) بهخاطر در اختیار قرار دادن شکل موجهای استفاده شده در این مطالعه تشکر میکنند. به علاوه از دکتر حبیب رحیمی (دانشگاه تهران) به خاطر در اختیار قرار دادن منحنیهای پاشش استفاده شده در این مطالعه قدردانی می شود. از دکتر محمد تاتار (پژوهشگاه بین المللی زلزله شناسی و مهندسی زلزله) و داور ناشناس دوم به خاطر پیشنهادات ارزنده شان که باعث بهبود این مقاله شد، قدردانی می شود. MZRF، MZRF، تغییر میکند. در ناحیه دگرگونی سنندج-سيرجان (0<x<130 كيلومتر) كمينه مقدار 42 كيلومتر و بيشينه مقدار 67 كيلومتر و در ناحيه آتشفشاني اروميه-دختر كمينه و بيشينه به تر تيب برابر 42 تا 62 كيلومتر است. در مرحله دوم این مطالعه، با استفاده از برانبارش توابع گیرنده برای هر ایستگاه، یک تابع گیرنده میانگین تعیین و بههمراه منحنیهای پاشش امواج سطحی استخراج شده از مطالعه رحیمی و همکاران (2014)، فرایند وارونسازی همزمان انجام شد. حاصل فرايند وارونسازي همزمان توابع گیرنده و منحنیهای پاشش برای هر یک از ايستگاههای منطقه مورد مطالعه يک مدل سرعتی یک بُعدی برای موج برشی است که از کنار هم قرار دادن این مدل های یک بعدی یک مدل دوبعدی سرعت برای پوسته و بخش های بالایی گوشته فوقانی در منطقه برخوردى زاگرس شمالى بەدست مىآيد. شكل 7 اين مدل را تا عمق 60 کیلومتر و شکل 8 تا عمق 300 کیلومتر نشان میدهد. در مدل سرعتی پوسته (شکل 7) یک لایه کمسرعت تا عمق 10~ کیلومتر در زیر زاگرس دیده میشود که میتواند نشاندهنده وجود رسوبات ضخیم در زاگرس شمالی باشد. بهعلاوه یک زبانه کمسرعت در درون پوسته در این مدل سرعتی قابل تشخیص است که از محل گسل اصلی عهد حاضر شروع می شود و با فاصله گرفتن از این گسل در راستای شمال شرقی به عمقهای بیشتر می رود. این بی هنجاری در فاصله 200 کیلومتری شمال شرق گسل در عمق 35~ كيلومتر نمايان است. ضخیمشدگی پوسته در زیر ناحیه دگرگونی سنندج-سیرجان و کمان ماگمایی ارومیه-دختر، رخ داده و مقدار ضخامت پوسته از ابتدای خط اندازه گیری در زیر زاگرس از 43 کیلومتر به میزان 57 کیلومتر میرسد. در سنندج-سیرجان و ارومیه-دختر به تدریج بر این ضخامت افزوده

- Ligorria, J. P., Ammon, C. J., 1999, Iterative deconvolution and receiver-function estimation: Bull. Seism. Soc. Am., **89** (5), 1395–1400.
- Molinaro, M., Zeyen, H., and Laurencin, X., 2005, Lithospheric structure beneath the southeastern Zagros Mountains, Iran: Recent slab break-off?: Terra Nova., **17**, 1–6.
- Motaghi, K., Tatar, M., Priestley, K., Doglioni, C., and Panza, G. F., 2015, The deep structure of the Iranian Plateau: Gondwana Research, **12**, GR-01258.
- Panza, G. F., 1981, The resolving power of seismic surface waves with respect to crust and upper mantle structural models: In: Cassinis, R. (Ed.), The Solution of the Inverse Problem in Geophysical Interpretation. Plenum Publishing Corporation, pp 39–77.
- Paul, A., Kaviani, A., Hatzfeld, D., Tatar, M., and Priestley, K., 2010, Seismic imaging of the lithospheric structure of the Zagros mountain belt (Iran): J. Geological Soc. London, Special Publications, 330, 5–18.
- Paul, A., Kaviani, A., Hatzfeld, D., Vergne, J., and Mokhtari, M., 2006, Seismological evidence for crustal-scale thrusting in the Zagros mountain belt (Iran): Geophys. J. Int., 166, 227–237.
- Rahimi, H., Hamzehloo, H., Vaccari, F., Panza, G.F., 2014, Shear-wave velocity tomography of the lithosphere–asthenosphere system beneath the Iranian Plateau: Bull. Seism. Soc. Am., DOI: 10.1785/0120130319.
- Zhu, L. P., 2000, Crustal structure across the San Andreas Fault, southern California from teleseismic converted waves: Earth Planet. Sci. Lett., **179**, 183–190.
- Zhu, L., and Kanamori, H., 2000, Moho depth variation in southern California from teleseismic receiver functions: J. Geophys. Res., **105**, 2969–2980.

- Alavi, M., 1994, Tectonics of the Zagros orogenic belt of Iran: New data and interpretations: Tectonophysics, 229, 211–238.
- Ammon, C. J., Randall, G. E., Zandt, G., 1990, On the non-uniqueness of receiver function inversions: J. Geophys. Res., 95, 15303– 15318.
- Ammon, C. J., 1991, The isolation of receiver effects from teleseismic P waveforms: Bull. Seism. Soc. Am., 81, 2504–2510.
- Falcon, N. L., 1969, Problems of the relationship between surface structure and deep displacements illustrated by the Zagros Range: Geological Society, London, Special Publications, **3(1)**, 9–21.
- Hatzfeld, D., and Molnar, P., 2010, Comparisons of the kinematics and deep structures of the Zagros and Himalaya and of the Iranian and Tibetan plateaus and geodynamic implications: Rev. Geophys., **48**, DOI: 10.1029/2009RG000304.
- Hatzfeld, D., Tatar, M., Priestley, K., Ghafor-Ashtiany, M., 2003, Seismological constraints on the crustal structure beneath the Zagros Mountain belt (Iran): Geophys. J. Int., **155**, 403–410.
- Herrmann, R. B., Ammon, C. J., 2003, Computer Programs in Seismology, Version 3.20, Surface Waves, Receiver Functions and Crustal structure: Department of Earth and Atmospheric Sciences, Saint Louis University, St Louis.
- Julia, J., Ammon, C. J., Herrmann, R. B., Correig, A. M., 2000, Joint inversion of receiver function and surface wave dispersion observations: Geophys. J. Int., 143, 1–19.
- Kennett, B. L. N., and Engdahl, E. R., 1991, Traveltimes for global earthquake location and phase identification: Geophys. J. Int., **105**, 429–465.

منابع

Lithosphere structure in the north Zagros collision revealed by joint inversion of P receiver function and surface wave dispersion

Forough Kalvandi¹, Khalil Motaghi^{*2} and Esmaeil Shabanian²

¹M. Sc. Graduate of Geophysics, Institute of Advanced Studies in Basic Sciences, Zanjan, Iran ²Assistant professor, Institute for Advanced Studies in Basic Sciences, Zanjan, Iran

(Received: 03 February 2016, Accepted: 17 July 2016)

Summary

The Zagros mountain belt, situated on the northern margin of the Arabian plate, is one of the youngest continental collision belts. This belt was formed by a collision between the Arabian plate and the Central Iranian micro-continent. In this study, we used data from 38 temporary seismological stations installed on a 400 km long profile from May to November 2003. The trend of the profile is N58°E across northern Zagros and part of the Central Iran. The stations are part of Zagros03 profile (Paul et al., 2010) operated by the International Institute of Earthquake Engineering and Seismology (IIEES) of Iran in collaboration with CNRS - Université Joseph Fourier, France. We examine the structure of the lithosphere, across the profile by analysis of P-wave receiver functions and Rayleigh wave fundamental mode phase velocity dispersion curves. Joint inversion of Rayleigh wave phase velocity dispersion and receiver functions have been used to estimate the velocity structure beneath 28 seismic stations. Receiver functions are time-series computed from the three-component body-wave seismograms and are sensitive to the earth structure near the receiver station. They are composed of P- to S-wave conversions in discontinuities under the stations. These converted waves are isolated by deconvolving the vertical component of a teleseismic P-wave record from its radial component. For each event, a 120s time-window centered at the direct P arrival is selected and used for the calculation of the receiver function. The deconvolution used is the iterative deconvolution method of Ligorria and Ammon (1999). Surface waves arise from the presence (boundary conditions) of the stress-free surface of the Earth, and in the presence of layering, they are dispersed. They provide valuable information on the absolute S-wave velocity, but they are relatively insensitive to sharp velocity contrasts. On the other hand, receiver functions are sensitive to S-wave velocity contrasts, which give rise to converted phases, but allow for a substantial trade-off between the depth and velocity above an impedance change. Combining them in a joint inversion process bridges the resolution gaps associated with each data set. We jointly inverted the stacked receiver function and surface wave dispersion data. We employ the program joint96 which is available in the software package "Computer Program in Seismology" (Herrmann and Ammon, 2003). In this study, we try to calculate the Moho depth and velocity structure in the north Zagros collision zone using the joint inversion of receiver function and surface wave dispersions. Receiver functions are calculated using teleseismic events of magnitude greater than 5.1, located between 30° and 95° epicentral distances. The fundamental mode Rayleigh-wave group velocities are extracted from the tomographic study conducted by Rahimi et al. (2014). The 1D velocity models resolved by joint inversion are juxtaposed, and a 2D velocity model is obtained. Results obtained from the 2D model reveal that the thickness of the sediments beneath the Zagros is 12 km, the Moho depth beneath this region of Zagros is 43-57 km, which increases towards Sanandaj-Sirjan zone and Urumieh-Dokhtar magmatic arc and reaches an expanse of 62 km and then decreases in the central Iran with a depth of 42 km. The velocity model confirms the presence of a crustal root and a thick high-velocity lithosphere beneath and north of the suture. These evidences imply that the Arabian plate continues to underthrust beneath the Central Iran.

Keywords: receiver functions, surface wave dispersion, joint inversion, velocity structure, north Zagros collision