## مدلسازی سهبُعدی دادههای مغناطیسی معدن مروارید زنجان و اعتبارسنجی آن با دادههای حفاری اکتشافی

مسلم فاتحی'، غلامحسین نوروزی'\*، امید اصغری' و فاطمه حاجیئی"

<sup>۱</sup> دانشکده مهندسی معدن، دانشگاه صنعتی اصفهان <sup>۲</sup>دانشکده مهندسی معدن، پردیس دانشکدههای فنی، دانشگاه تهران <sup>۳</sup>شرکت مجریان توسعه معادن آسیا

(تاریخ دریافت: ۱۳۹۱/۱۰/۱۷، تاریخ پذیرش: ۹۲/۹/۱۹)

چکیدہ

روش مغناطیسسنجی از جمله مهمترین روشهای ژئوفیزیکی است که بهطور گسترده در اکتشاف کانسارها استفاده میشود. لذا برداشت، تفسیر و مدلسازی این دادهها از اهمیت خاصی برخوردار است و از جمله مهمترین مراحل در اکتشافات تفصیلی و ماقبل حفاریهای اکتشافی محسوب میشود. با مدلسازی این دادهها میتوان اطلاعات ارزشمندی از مدل توده بهدست آورد و از آن برای پیشنهاد موقعیت بهینه حفاریهای اکتشافی استفاده کرد. در این مقاله مدل سه بعدی خودپذیری مغناطیسی حاصل از دادههای مغناطیسی معدن مروارید زنجان بهدست آمده و با مدل حاصل از دادههای گمانههای اکتشافی مقایسه شده است. مدل حاصل انطباق بسیار خوبی با مدل واقعی توده دارد و تغییرات خودپذیری مغناطیسی نیز بهخوبی تغییرات درصد آهن در مدل واقعی را نشان میدهد.

واژه های کلیدی: مدل سازی سه بُعدی، داده های مغناطیسی، معدن مروارید زنجان

## The 3D modeling of magnetic anomaly of Morvarid Zanjan deposit and method validation by using drilling data

Moslem Fatehi<sup>1</sup>, GholamHossain Norouzi<sup>2</sup>, Omid Asghari<sup>2</sup> and Fateme Hajiei<sup>3</sup>

<sup>1</sup>Faculty of Mining Engineering, Isfahan University of Technology ,Isfahan,Iran <sup>2</sup>Faculty of Mining Engineering, University of Tehran, Iran <sup>3</sup>Asia Mining Development

(Received: 6 January 2013, accepted: 10 December 2013)

### Summary

Magnetic survey is one of the most important geophysical methods extensively used in mineral explorations. Therefore, the interpretation and modeling of this data is very important before doing any drilling exploration. Modeling this data makes it possible to choose the best position for drilling. In this study, the magnetic data of Morvarid Zanjan deposit has been modeled and a 3D model of the magnetic susceptibility has been achieved. The results were compared with the real model created with drilling exploration data .

<sup>\*</sup>Corresponding author:

There are many inversion algorithms for modeling the magnetic data. However, a principal difficulty with the inversion of the potential data is the inherent nonuniqueness. By Gauss' theorem, if the field distribution is known only on a bounding surface, there are infinitely many equivalent source distributions inside the boundary that can produce the known field. A second source for nonuniqueness is the fact that the magnetic observations are finite in number and are inaccurate. If there exists one model that reproduces the data, there will be other models that will reproduce the data to the same degree of accuracy.

Faced with this extreme nonuniqueness, authors have mainly taken two approaches in the inversion of magnetic data. The first one is the parametric inversion in which the parameters of a few geometrically simple bodies are sought in a nonlinear inversion and the values are found by solving an overdetermined problem. This methodology is suited for anomalies known to be generated by simple causative bodies, but it requires a great deal of a priori knowledge about the source expressed in the form of an initial parameterization, an initial guess for the parameter values, and limits on the susceptibility allowed.

In the second approach to inverting magnetic data, the earth is divided into a large number of cells of fixed size but of unknown susceptibility. Nonuniqueness of the solution is recognized and the algorithm produces a single model by minimizing an objective function of the model subject to fitting the data. Based on the second approach, Li and Oldenburg (1996) formed a multicomponent objective function that had the flexibility to generate different types of models. The objective function incorporates an optional reference model so that the constructed model is close to that. It penalizes roughness in three spatial directions, and it has a depth weighting designed to distribute the susceptibility with depth. Because there is no depth resolution inherent in the magnetic field data, the recovered model is occurred near the surface and takes away from its original position. The depth weighting function helps to locate the recovered model in its real position. Li and Oldenburg (1996, 2000) proposed relations for the depth weighting function. Additional 3-D weighting functions in the objective function can be used to incorporate further information about the model. The user can incorporate other information about the inversion model. The information might be available from other geophysical surveys, geological data, or the interpreter's qualitative or quantitative understanding of the geologic structure and its relation to the magnetic susceptibility.

In principle, this algorithm can be applied to large-scale data. Numerically, however, the computational complexity increases rapidly with the increasing size of the problem and the solution of a large-scale inversion of magnetic data is faced with two major obstacles. The first one is the large amount of computer memory required for storing the sensitivity matrix. And the second obstacle is the large amount of CPU time required for the application of the dense sensitivity matrix to vectors. These two factors directly limit the size of practically solvable problems. To encounter these obstacles, Li and Oldenburg (2003) used the fast wavelet transform along with thresholding the small wavelet coefficients to form a sparse representation of large problems that are otherwise intractable. The compressed matrix is used to carry out fast forward modeling by performing matrix vector multiplications in the wavelet domain.

The algorithm used in this study is based on the mentioned multicomponent objective function and the fast wavelet transform is used to make a sparse representation of the sensitivity matrix to reduce the time and computer memory required for inversion.

Keywords: 3D modeling, magnetic data, Morvarid Zanjan deposit

۱ مقدمه

برداشت دادههای مغناطیسی روشی مفید و متداول در اکتشاف بسیاری از مواد معدنی است؛ که در برخی به منزلهٔ روش اصلی ژئوفیزیکی (مانند اکتشاف آهن) و در برخی دیگر درحکم یک روش فرعی (مانند مس، ...) به کار میرود. برداشت مغناطیس سنجی، ساده و هزینه آن نسبت به دیگر روشها کم است. لذا تفسیر و مدلسازی دادههای مغناطیسی اهمیت زیادی دارد. مدلسازی دادههای مغناطیسی از جمله مهمترین اهداف و مراحل تفسیر و پردازش دادههای مغناطیسی است و سالها است که روشهای گوناگونی برای این منظور پیشنهاد شده و از آنها استفاده می شود. یکی از مهم ترین مشکلات وارون-سازی دادههای میدان پتانسیل نایکتایی ذاتی آنها است. براساس نظریه گاوس، اگر میدان فقط روی یک سطح مرزی شناخته شده باشد، بینهایت توزیع درون این محدوده وجود دارد که می توانند میدان مغناطیسی مشاهدهای روی آن سطح را بازتولید کنند. دادههای میدان مغناطیسی تفکیک عمقی ذاتی ندارند و این باعث محدودیت و پیچیدگی مدلسازی این دادهها میشود. عامل دوم برای نایکتایی، محدود بودن تعداد دادههای مشاهدهای و غیر دقیق بودن آنها است. اگر یک مدل بتواند دادههای مشاهدهای را بازتولید کند، مدلهای دیگری نیز وجود دارند که بتوانند آن دادهها را با همان دقت بازتوليد كنند.

برای غلبه بر این عوامل نایکتایی دو روش برای وارون-سازی دادههای میدان مغناطیسی وجود دارد. روش اول، وارونسازی پارامتری است؛ که در آن تعداد کمی از پارامترهای هندسی مربوط به برخی تودههای ساده را در یک وارونسازی غیرخطی جستوجو و مقادیر مجهول در یک مسئله وارون بیش معین (Overdetermined) را محاسبه میکنند. این روش برای بی هنجاری هایی که با تودههای ساده ایجاد شدهاند مناسب هستند. اما این روش

نیازمند فرضیاتی درباره نوع مدل بیهنجاری و مقادیر مربوط به آن است.

در روش دوم، برای وارونسازی دادههای مغناطیسی، حجم ساختار زیرسطحی به تعداد زیادی سلول، که مقدار خودپذیری مغناطیسی آنها مجهول است، تقسیم میشود. در این روش یک تابع هدف تعریف می شود و الگوریتم وارونسازی، آن را با هدف برازش دادههای مغناطیسی حاصل از این مدل به دادههای مشاهدهای، بهینه میکند و در نتیجه فقط یک مدل ایجاد می شود. در این خصوص تحقیقات گستردهای صورت گرفته است. باتاچاریا (۱۹۶۴) بیهنجاری مغناطیسی حاصل از تودههای منشوری شکل را با مغناطیس شدگی اختیاری مطرح کرد که رائو و بابو (۱۹۹۱) آن را توسعه دادند و یک روش سریع و عملی را برای محاسبه میدان مغناطیسی حاصل از یک سلول بیان کردند. لی و اولدنبر گ (۱۹۹۶) روشی را برای وارونسازی سهبُعدی دادههای مغناطیسی معرفی کردند. در این روش یک تابع هدف، که ترکیبی از تابع هدف مدل و تابع برازش است، تعریف می شود. با بهینهسازی این تابع، مدل بهینه حاصل میشود. در این روش مفسر می تواند اطلاعات اولیه زمین شناسی را نیز در مدلسازی وارد کند و در نتیجه مدل دقیقتری ایجاد مي شود.

از محدودیتهای مدلسازی دادههای میدان پتانسیل، در دست نداشتن تفکیک عمقی ذاتی این دادهها است. برای برطرف کردن این مشکل لی و اولدنبرگ (۱۹۹۶، ۲۰۰۰) تابعهای وزن عمقی را معرفی کردند. با استفاده از تابع وزن عمقی در تابع هدف مدل، مدل بازیابی شده در موقعیت واقعی خود قرار می گیرد.

از دیگر محدودیتها و موانع بر سر راه مدلسازی دادههای مغناطیسی، حجم زیاد ماتریس حساسیت و زمان زیاد موردنیاز برای ضرب این ماتریس در بُردار مدل است. برای حل این مشکل لی و اولدِنِبِرگ (۲۰۰۳) از تبدیل

موجک استفاده کردند. با اِعمال تبدیل موجک روی ماتریس حساسیت و در نظر گرفتن یک مقدار آستانه، تعداد زیادی از عنصرهای ماتریس حساسیت حذف میشود و در نتیجه سرعت مدلسازی افزایش مییابد.

ویلیامز (۲۰۰۸) و لِلیور (۲۰۰۹) از دادههای زمینشناسی و اطلاعات حاصل از گمانهها در وارونسازی استفاده کردند و نتایج مدلسازی را بهبود دادند.

نمکی و همکاران (۱۳۸۹) روش مشابهی برای مدلسازی دوبُعدی دادههای مغناطیسی را معرفی کردند و از آن برای مدلسازی دادههای مغناطیس هوابرد روی منطقه مکران در جنوب ایران استفاده کردند.

در این مقاله از این روش برای مدلسازی دادههای مصنوعی و دادههای واقعی معدن آهن مروارید زنجان استفاده شده است. سپس مدل خودپذیری مغناطیسی بهدست آمده از مدلسازی دادههای مغناطیسی با مدل واقعی توده، که از دادههای حفاری اکتشافی و رخنمونها بهدست آمده است، مقایسه شده است. مقایسه این دو مدل نشاندهنده کارایی این روش در مدلسازی سه بعدی دادههای مغناطیسی است.

۲ روش تحقیق  
۲ روش تحقیق  
۱-۲ مدلسازی پیشرو  
در وارونسازی یکی از محاسبات موردنیاز، مدلسازی  
پیشرو است. برای یک میدان مغناطیسی القایی 
$$\vec{B}_0$$
،  
مغناطیس شدگی (مغناطیدگی)  $\tilde{J}$ ، به تباین خودپذیری  
مغناطیسی توده با سنگهای اطراف بستگی دارد. زمانی  
مغناطیس شدگی متناسب با تباین خودپذیری مغناطیسی و  
مغناطیس شدگی متناسب با تباین خودپذیری مغناطیسی و  
برابر با حاصل ضرب آن در میدان مغناطیسی القایی است:  
 $\vec{J} = k\vec{H}_0$ , (1)

که  $\vec{H}_0 = \vec{B}_0 / \mu_0$  نفوذېذيری مغناطیسی است. رابطه میدان مغناطیسی حاصل از این توزیع مغناطیس شدگی با رابطه زیر بیان می شود (لی و اولدنبر گن، ۲۰۰۰):

$$B(r) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{\Delta V} \nabla \nabla \frac{1}{|r-r'|} J dv \quad , \qquad (\cdot)$$

که در آن ۲ و '۲ بهترتیب موقعیت نقطه مشاهدهای و توده هستند، ∇ روی ۲ عمل میکند و ΔΔ حجم توده مغناطیسی است (لی و اولدنبرگ، ۲۰۰۰). در عمل حجم زیر سطح زمین به منشورهای کوچک تقسیم و به هر سلول مقدار ثابتی از تباین خودپذیری مغناطیسی اطلاق و میدان مغناطیسی حاصل از آنها محاسبه می شود (شکل ۱).



شکل ۱. زمین گسسته شده با تعداد سلول های سه بُعدی.

برای سادگی محاسبات معمولا فرض می شود که هیچگونه مغناطیس باقی مانده (Remanent magnetization) و جو د ندارد و مغناطیس زدایی (Demagnetization) صرف نظر کردنی است و فقط مغناطیس شدگی القایی و جو د دارد. بنابراین رابطه میدان مغناطیسی به صورت زیر خواهد بو د (بلیکلی، ۱۹۹۵):

$$B_{j} = \sum_{i=1}^{N} M_{i} b_{ij} \quad , \tag{(Y)}$$

 $M_i$  ، نهدان مغناطیسی در نقطه اندازه گیری  $B_j$  میدان مغناطیسی شدت مغناطید گی سلول أم و  $b_{ij}$  حساسیت مغناطیسی سلول أم روی نقطه مشاهدهای j است (بلیکلی، ۱۹۹۵).

۲-۲ وارونسازی وارونسازی با بهینهسازی تابع هدفی که ترکیبی از تابع هدف مدل  $\phi_m$  و تابع هدف برازش  $\phi_d$  است، صورت میگیرد (لی و اولدنبرگ، ۱۹۹۶):

$$\begin{aligned} & (f) \\ & (f) \\ & +\alpha_z \int_v w_z \left\{ \frac{\partial w (z) [m(r) - m_0]}{\partial x} \right\}^2 dv \\ & +\alpha_x \int_v w_x \left\{ \frac{\partial w (z) [m(r) - m_0]}{\partial x} \right\}^2 dv \\ & +\alpha_y \int_v w_y \left\{ \frac{\partial w (z) [m(r) - m_0]}{\partial y} \right\}^2 dv \\ & +\alpha_z \int_v w_z \left\{ \frac{\partial w (z) [m(r) - m_0]}{\partial z} \right\}^2 dv \end{aligned}$$

که در آن، تابع  ${}_{s}W_{g}$ وزن هر سلول در مدل مرجع است. در مکانهایی که اطمینان مفسر نسبت به مدل مرجع زیاد است وزنهای بزرگ تری در نظر گرفته می شود. تابع های  ${}_{w}W_{x} = {}_{z}W_{g}W_{z}$  می رو سلول  ${}_{w}W_{x} = {}_{z}W_{g}W_{z}$  محاور در راستاهای X، Y و Z هستند. وزنهای  ${}_{s}\alpha_{s}$ ,  ${}_{\alpha}\alpha_{s}$ مجاور در راستاهای X، Y و Z هستند. وزنهای  ${}_{s}\alpha_{s}$ ,  ${}_{\alpha}\alpha_{s}$ مجاور در راستاهای X، Y و Z هستند. وزنهای  ${}_{s}\alpha_{s}$ ,  ${}_{\alpha}\alpha_{s}$  ${}_{\mu}M_{g} = {}_{z}\alpha_{s}$  نسبت همواری (Smoothness) به نزدیکی (Smallness) در مدل هستند. (Z) تابع وزن عمقی و  ${}_{0}M_{s}$  مدل مرجع است. می توان رابطه (۴) را به صورت  ${}_{0}M_{s}$  مربوط  ${}_{0}m_{s}$  بغش اول رابطه (۴) و  ${}_{m}\phi$  مربوط به سه بخش دیگر به بخش اول رابطه (۴) و  ${}_{m}\phi$  مربوط به سه بخش دیگر مکانی هستند.  ${}_{m}\phi$  نزدیکی مدل بازیابی شده به مدل اولیه مکانی هستند. (L) و اولدنبر گ، ۱۹۹۶).

۲-۲-۲ تابع هدف برازش دادهها همواره دادههای مشاهدهای با نوفه همراه هستند؛ بنابراین

نباید دادههای محاسبهای (Predicted) کاملا بر دادههای   
مشاهدهای برازش شوند؛ زیرا در غیر این صورت مدل  
بازیابی شده اشتباه خواهد بود. برازش نشدن دادهها  
بهصورت زیر تعریف میشود (لی و اولدنبرگ، ۱۹۹۶):  
بهصورت زیر تعریف میشود (لی و اولدنبرگ، ۱۹۹۶):  
$$\phi_d = \left\| W_d \left( d - d^{obs} \right)_2^2 \right\|_2^2 = \sum_{i=1}^{N} \left( \frac{d_i^{obs} - d_i^{pre}}{\sigma_i} \right)^2, (\Delta)$$

فرض می شود که نوفه در دادهها توزیع نرمال با میانگین صفر و انحراف استاندارد σ دارد. W<sub>d</sub> یک ماتریس قطری است که أمین عنصر آن  $|\sigma_i$  و  $\sigma_i$  انحراف استاندارد داده مشاهدهای أم است (لی و اولدنبرگ، ۱۹۹۶).



مکعبی ۲۰ میدان معناطیسی باقیمانده عاصل از یک میں خودپذیری مکعبی شکل با ابعاد ۱۰۰ متر، واقع در عمق ۵۰ متر و با تباین خودپذیری مغناطیسی ۱/۵SI. شدت میدان مغناطیسی زمین ۲۳ ۴۷٬۴۷۴، زاویه میل ۵۴ درجه و زاویه انحراف مغناطیسی ۴ درجه در نظر گرفته شده است.

## ۲-۲-۳ تابع وزن عمقی

دادههای میدان پتانسیل تفکیک عمقی ذاتی ندارند و در زمان مدلسازی قطعنظر از عمق واقعی توده، ساختارها در نزدیک سطح زمین متمرکز میشوند. در بیان مدلسازی، این اثر نمود واضح کاهش سریع کرنلها (درایههای ماتریس حساسیت) با افزایش عمق است. با توجه به اینکه مقدار کرنل دادههای مغناطیسی به سرعت کاهش مییابد، فقط با استفاده از تابع کرنل نمیتوان ساختارهایی که در فاصله زیادی از نقاط مشاهدهای قرار دارند، ایجاد کرد. میتوان با تعریف تابع وزن عمقی بر این کاهش ذاتی و تمایل ساختارها به قرارگیری در سطح غلبه کرد (لی و **TTT** T **TT** 

 $(\alpha^T \alpha$ 

اولدنبرگ، ۱۹۹۶، ۲۰۰۰). برای دادههای سطحی، حساسیت مغناطیسی به طور برجستهای در راستای عمق کاهش مییابد. بنابراین می توان از تابع وزن عمقی به صورت  $\frac{1}{(z+z_0)^{3/2}} = (z)$  *W* استفاده کرد.

## ۲-۲-۴ بهینهسازی با در نظر گرفتن موارد ذکر شده و محدودیت مثبت بودن مدل، حالت گسسته تابع هدف به صورت زیر خواهد بود (ویلیامز، ۲۰۰۸):

$$\phi = \left\| W_{d} (Gm - d^{obs}) \right\|^{2} + \mu \left\| W_{m} (m - m_{0}) \right\|^{2} -2\lambda \sum_{j=1}^{M} ln(m_{j})$$
(\$)

که  $\sum_{j=1}^{M} ln(m_j)$  و  $\lambda$  پارامتر (barrier) و  $\sum_{j=1}^{M} ln(m_j)$  و  $\lambda$  پارامتر سد هستند و به منظور مثبت ماندن مدل بازیابی شده بهینه به سد هستند و به منظور مثبت ماندن مدل بازیابی شده بهینه با تابع هدف اضافه شده اند. پارامتر  $\mu$  نیز پارامتر تنظیم است که در طول بهینه سازی ثابت در نظر گرفته می شود. با توجه به وجود جمله سد لگاریتمی که یک تابع غیر خطی از پارامترهای مدل است، تابع هدف غیر خطی می شود و به صورت تکرار، با استفاده از روش گاوس - نیوتن حل می شود.

بهینهسازی با یک مقدار زیاد برای *لا*و یک مدل اولیه که تمام عنصرهای آن مثبت هستند شروع می شود، سپس در هر تکرار مقدار *لا*کاهش مییابد و بهازای آن جواب بهدست می آید. به جای آنکه در هر تکرار یک بهینهسازی کامل صورت گیرد برای هر مقدار از *لا*یک گام نیوتنی (Newton step) محاسبه و سپس طول گام تنظیم می شود تا اینکه مدل جدید نیز مثبت باشد. همچنین مقدار کاهش یافته *لا*برای تکرار بعد نیز مشخص می شود. در تکرار ا*أ*م یک گام نیوتنی روی رابطه (۶) اِعمال می شود تا رابطه زیر بهدست آید (لی و اولدِنِبر گن، ۲۰۰۳).

a(n) = -2

$$m^{(n)} = m^{(n-1)} + \Delta m . \tag{A}$$

برای اتمام فرایند تکرار، شرط همگرایی دادههای واقعی به دادههای محاسبهای و همچنین همگرا شدن بردار تغییرات پارامتر Δm ملاک قرار گرفته میشود. یعنی باید بعد از تکرار، دادههای واقعی به دادههای محاسبهای نزدیکتر شوند و در ضمن تغییرات Δm نیز به کمترین مقدار برسد. برای حل رابطه مرکزی (۷) از روش گرادیان مزدوج (gradient conjugate) استفاده میشود. این روش برای ماتریسهای بزرگ و تُنک بهینه ترین روش است.

# ۲-۲ فشرده سازی ما تریس حساسیت با استفاده از تبدیل موجک

موانع موجود بر سر راه مدلسازی حجم زیاد داده ها، حافظه زیاد موردنیاز برای ذخیره سازی ماتریس حساسیت و زمان بر بودن اعمال ماتریس حساسیت روی بردار مدل هستند. با استفاده از تبدیل موجک یک حالت تُنّک (sparse) از ماتریس حساسیت ایجاد می شود که می توان بر این مشکل غلبه کرد. تبدیل موجک یک تابع هموار، ضرایب نزدیک به صفر زیادی دارد. با صفر قرار دادن ضرایب ماتریس حساسیت که از یک حد آستانه کمتر مرایب ماتریس حساسیت تُنَک ایجاد می شود. با این عمل، حجم محاسبات و حافظه موردنیاز کاهش می یابد، ضمن اینکه تابع اصلی با دقت زیادی بازیابی می شود (لی و اولدنبر گن، ۲۰۰۳).





برای تعیین مرز توده، بافتنگار مقادیر خودپذیری مغناطیسی مدل بازیابی شده رسم شد (شکل ۴– الف). توزیع خودپذیری مغناطیسی برای این مدل نرمال نیست و به توزیع لُگنرمال شبیه است. از مقادیر خودپذیری مغناطیسی لگاریتم گرفته شد (شکل ۴– ب) و پس از تعیین میانگین و انحراف استاندارد آن، مقدار SI ۵۹۰/۰ که معادل با ( 2*S* + *x*)، (که در آن *x* میانگین و s انحراف معیار است) است در حکم حد انتخاب شد.



**شکل ۴**. (الف) بافتنگار فراوانی خودپذیری مغناطیسی مدل بازیابی شده. (ب) بافتنگار فراوانی لگاریتم خودپذیری مغناطیسی مدل بازیابی شده.

مقطع افقی مدل بازیابی شده در عمقهای ۷۵، ۱۰۰ و ۱۲۵ متری بهترتیب در شکل ۵– الف، ب، ج نشان داده شده است. لبههای مدل واقعی با مربع سیاهرنگ روی شکل نشان داده شده است. مقطع قائم مدل با امتداد شمالی جنوبی نیز در 500=x در شکل۵– د نشان داده شده است. نتایج نشان میدهد که مدلسازی بهخوبی توانسته است مدل واقعی را بازتولید کند.



**شکل ۵**. مقطع افقی مدل بازیابی شده در عمق.های (الف) ۷۵ (ب) ۱۰۰ (ج) ۱۲۵ (د) مقطع قائم در طول ۵۰۰ چارچوب مشگی، موقعیت مرز توده را نشان میدهد.

### ۳ بررسی موردی: معدن مروارید زنجان

## ۱–۳ زمین شناسی منطقه مورد بررسی

معدن سنگ آهن مروارید در جنوب شرقی زنجان درکوههای طارم (شکل ۶) قرار دارد. راه دسترسی آن از ۲۳ کیلومتری آزادراه زنجان ـ قزوین شروع می شود و از زیرگذر به طرف شمال، ۸ کیلومتر جاده آسفالته تا روستای مروارید ادامه مییابد. گستره مورد بررسی در پهنه زمین شناسی ساختاری البرز و زیرپهنه طارم قرار دارد. این زیرپهنه که پهنای آن تا دره رودخانه قزل اوزن ادامه دارد، روند شمال غرب - جنوب شرق دارد. شکل ۷ نقشه زمین شناسی محدوده مورد بررسی را نشان می دهد که بر گرفته از نقشه ۱۰۵۰۰ منطقه است. توده معدنی مگنتیت نوع کانسار با کانسنگ آهن کایرونا در سوئد و معدن آهن بافق یزد مشابه دانست. برخی از ویژگیهای زمین شناسی این منطقه به صورت زیر است:

کانه زایی مگنتیت آپاتیت دار مروارید در زون البرز غربی- آذربایجان قرار گرفته است. محققان گوناگون در خصوص ماگماتیسم دوران سوم این زون، موقعیتهای گوناگون ژئودینامیکی را مدنظر قرار دادهاند. این محیطها شامل حاشيه فعال قارهاي، مدل حوضه كششي يشت قوس و مدل جزایر قوسی هستند. بررسی ویژگیهای ژئوشیمیایی سنگهای ولکانیک و پلوتونیک ائوسن-اليگوسن البرز غربي– آذربايجان نشان ميدهد كه به احتمال زياد جايگاه ژئوديناميكي «قوس ماگمايي پس تصادم» آرمانی ترین مدل پیشنهادی برای این نوار است که با شواهد زمینشناسی در مقیاس ناحیهای نیز تطابق مناسبی نشان میدهد. بر پایه این مدل، نوارهای ولکانو-پلوتونیک دوران سوم زونهای ارومیه– دختر و البرز غربی– آذربایجان به منزله قوس،های ماگمایی بعد از تصادم فرورانش نئوتتیس در نظر گرفته شدهاند (نباتیان، .(177



شکل ۶. موقعیت جغرافیایی و راههای منطقه.

در محدوده تحقیقاتی مروارید، کانیسازی در درون توده نیمهعمیق کوارتزمونزونیت و واحدهای آتشفشانی– رسوبی (تراکیت، تراکی آندزیت و توف برش) ائوسن روی داده است و این احتمال وجود دارد که کانیسازی در ارتباط با نفوذ توده در درون سنگهای ولکانیکی ائوسن رخ داده باشد. بنابراین سن کانهزایی مربوط به زمان بعد از ائوسن است. مهمترین کانیهای موجود در این کانهزایی مگنتیت، آپاتیت، اکتینولیت، پیروکسن، مونازیت، کوارتز، کربنات، کانیهای سولفیدی از جمله کالکوپیریت،

بیریت و بورنیت هستند. علاوه بر این، کانیهایی مانند توریانیت، ایلمنیت، مگنتیت اسپینلدار، گالن و اسفالریت به وسیله الکترون مایکروپروب شناسایی شده است. کانیهای اورانیومدار از جمله اورانینیت نیز در این کانسار به کمک آنالیز XRD شناسایی شده است، ولی این کانیها در بررسیهای میکروسکوپی دیده نشدهاند. مگنتیت در سطوح رخ، به شکستگیها و از حاشیه بلورها به مارتیت و یا هماتیت تبدیل شده است. کانیهای سولفیدی نیز به کانیهایی از جمله گوتیت، لیپدوکروزیت، مالاکیت،



شکل ۷. نقشه زمینشناسی به همراه توپوگرافی منطقه اکتشافی مروارید (گزارش زمینشناسی معدن مروارید).

کوولیت، و کالکوسیت اکسیده شدهاند. مونازیت در دو مرحله، یکی بهصورت انکلوزین در آپاتیت و دیگری به مقدار کمی دیرتر در درون رگه – رگچههای کربناتی تشکیل شده است (نباتیان، ۱۳۸۷).

## ۲–۳ مدلسازی دادههای مغناطیسی مروارید زنجان

دادههای مغناطیسی روی نیم رخهایی با فاصله ۵۰ متر و فاصله بین نقاط برداشت ۲۰ متر، اندازه گیری شدهاند. این فاصلهها در برخی نقاط و روی بی هنجاری ها به نصف کاهش یافته است. پارامترهای میدان مغناطیسی در منطقه مورد بررسی با استفاده از مختصات یک نقطه از منطقه، از سامانهٔ IGRF عبارتند از: شدت میدان مغناطیسی ۴۷۴۰۰ نانوتسلا، زاویه میل ۵۴ درجه و زاویه انحراف ۴/۵ درجه. همچنین متوسط خوانش های صورت گرفته در ایستگاه مبنا برابر با ۴۷۵۵۰ نانو تسلا است. نقشه میدان مغناطیسی باقی مانده روی توده شرقی بی هنجاری ASS در شکل ۸ نشان داده شده است.

مدلسازی سه بعدی با استفاده از نرم افزار MAG3D صورت گرفت. ابتدا برای حذف نوفه های سطحی، داده ها ۱۰ متر به سمت بالا گسترش داده شدند و سپس در موقعیت نقاط برداشت، مقدار گسترش داده شده محاسبه و در مدل سازی از آنها استفاده شد. نقشه میدان مغناطیسی حاصل از مدل بازیابی شده با مدل سازی در شکل ۹ نشان داده شده است. مدل بازیابی شده به خوبی داده های مشاهده ای را باز تولید کرده است.





شکل ۱۰- الف مقطع قائم مدل بازیابی شده در x=306360 و شکل ۱۰ ب در x=306270 هستند. موقعیت مدل عیاری توده، که از دادههای گمانههای اکتشافی و رخنمونها بهدست آمده است، نیز مشخص شده است. در سمت راست این تصاویر مدل عیاری مربوط به FeO در همان موقعیت نشان داده شده است. هرچند ابعاد مدل بازیابی شده از مدلسازی دادههای مغناطیسی بزرگتر از مدل واقعی است، موقعیت توده دقیقا منطبق بر مقادیر زیاد خودپذیری مغناطیسی در هر افق و مقطع است. تغییرات عیار FeO نیز با تغییرات خودپذیری مغناطیسی مدل بازیابی شده مطابقت دارد. شكل ۱۱– الف مقطع قائم در x = 306080 (نيمرخ A) و شکل 11- ب مقطع قائم در x = 306180 (نیمرخ B) هستند. در شکل ۱۲–الف مقطع افقی مدل بازیابی شده و مدل واقعی در ارتفاع ۲۱۷۰ متر و شکل ۱۲– ج نیز مقطع افقی در ارتفاع ۲۱۳۵ متر هستند. در این شکلها تصویر رنگی زمینه مدل بازیابی شده است که تغییرات رنگ آن، تغییرات خودپذیری مغناطیسی است. مقادیر بالای خودپذیری مغناطیسی موقعیت توده است. در همین شکلها بخش مشگیرنگ مدل واقعی توده که از نتایج حفاریهای اکتشافی بهدست آمده است. موقعیت مدل واقعی کاملا منطبق بر مقادیر زیاد خودپذیری مغناطیسی است. شکلهای ۱۲– ب و ۱۲– د مقاطع افقی مدل واقعی

عیار FeO در ارتفاعهای ۲۱۷۰ و ۲۱۳۵ متر هستند. در این شکلها تغییرات رنگ بیانگر تغییرات درصد FeO است. در شکل ۱۳ لاگ سنگشناسی گمانههای اکتشافی استفاده شده برای مدلسازی نشان داده شده است.

۳ نتیجهگیری

مدلسازی دادههای ژئوفیزیکی مهم ترین بخش تفسیر این دادهها است و می توان از مدل به دست آمده برای طراحی نقاط حفاری اکتشافی استفاده کرد. در این تحقیق، مدلسازی سه بعدی دادههای مغناطیسی کانسار آهن روارید زنجان صورت گرفت. مدل حاصل شامل تعداد زیادی سلول است که به هرکدام از این سلولها یک مقدار از خودپذیری مغناطیسی وابسته شده است. با توجه به در دسترس بودن دادههای توپوگرافی منطقه، مدلسازی با در نظر گرفتن توپوگرافی و بدون آن عملی شد و مدل و حفاریهای اکتشافی مورد مقایسه قرار گرفت. نتیجه حاصل از این دو مدلسازی (با در نظر گرفتن توپوگرافی مدلسازی با در نظر گرفتن دادههای توپوگرافی و مدلسازی با در نظر می می مشابه هستند؛ هرچند مدل حاصل از مدلسازی با در نظر گرفتن دادههای توپوگرافی به واقعیت مدلسازی با در نظر گرفتن دادههای توپوگرافی به واقعیت نزدیک تر است.

مدل مغناطیسی بهدست آمده بهخوبی روند کانیسازی و شیب توده را نشان میدهد اما با توجه به بزرگ تر بودن فاصله نقاط برداشت (۱۰ متر) نسبت به ضخامت توده (تقریبا ۵ متر)، مدل بهدست آمده از مدلسازی دادههای مغناطیسی گستردهتر از مدل واقعی کانسار است. بنابراین برای آنکه بتوان با استفاده از مدلسازی دادههای مغناطیسی و با دقت مناسبی ضخامت توده را تعیین کرد، باید فاصله نقاط برداشت کوچکتر از ضخامت واقعی توده باشد.



**شکل ۱۰**. مقطع قائم و در راستای شمالی جنوبی از مدل بازیابی شده در (الف) x=306360 (ب) x=306270



**شکل ۱۱.** مقطع قائم و در راستای شمالی جنوبی از مدل بازیابی شده در (الف) x=306080 (ب) در الف) x=306180



**شکل ۱۲**. (الف) مقطع افقی مدل بازیابی شده در افق ۲۱۳۵. (ب) مدل عیار FeO در عمق ۲۱۳۵ متر. (ج) مدل خودپذیری مغناطیسی در عمق ۲۱۷۰ متر. (د) مدل عیار FeO در عمق ۲۱۷۰ متر.



شکل ۱۳. لاگ سنگشناسی گمانههای اکتشافی.

due to prism-shaped bodies with arbitrary magnetization: Geophysics, **29**, 5 17-53 1.

- Lelievre, P. G., 2009, Integrating Geologic and Geophysical Data through Advanced Constrained Inversions: PhD Thesis, The University of British Columbia, Canada.
- Li, Y., and Oldenburg, D. W., 2000, Joint inversion of surface and three component borehole magnetic data: Geophysics, **65**, 540– 552.
- Li, Y., and Oldenburg, D. W., 1996, 3-D inversion of magnetic data: Geophysics, 61, 394-408.
- Li, Y., and Oldenburg, D. W., 2003, Fast inversion of large-scale magnetic data using wavelet transforms and a logarithmic barrier method: Geophysical Journal International, **152**,251-265.
- Rao, D. B., and Babu, N. R., 1991, A rapid methods for three-dimensional modeling of magnetic anomalies: Geophysics, 56, 1729-1737.
- Williams, N. C., 2008, Geologically constrained UBC – GIF Gravity and Magnetic Inversions with Examples from the Agnew – Wiluna Greenstone Belt, Western Australia: PhD Thesis, The University of British Columbia, Canada.

منابع

Blakely, R. J., 1995, Potential Theory in Gravity and Magnetic Applications. Cambridge Univ. Press.

Bhattacharyya, B. K., 1964, Magnetic anomalies